

Teollisuusautomaation standardit

Osio 5

- Osio 1: SESKOn Komitea SK 65:
Teollisuusprosessien ohjaus
- Osio 2: Toiminnallinen turvallisuus: periaatteet
- Osio 3: Toiminnallinen turvallisuus: standardisarja IEC 61508
- Osio 4: Koneiden ohjausjärjestelmät: standardi IEC 62061
- Osio 5: Riskin arviointi ja turvallisuuden eheyden tason SIL määrittäminen: standardit IEC 61508-5 ja IEC 62061**
- Osio 6: Koneiden ohjausjärjestelmien suunnittelutyökalu SISTEMA
- Osio 7: Häätöpysäytys: standardit ISO 13850 ja IEC 60947-5-5
- Osio 8: Turvaväylät ja niiden valinta: tekninen raportti IEC/TR 62513
- Osio 9: Logiikat: standardi IEC 61131-1 ja 61131-3
- Osio 10: Turvallisuuteen liittyvän elektroniikan asennus- ja muutostyöt

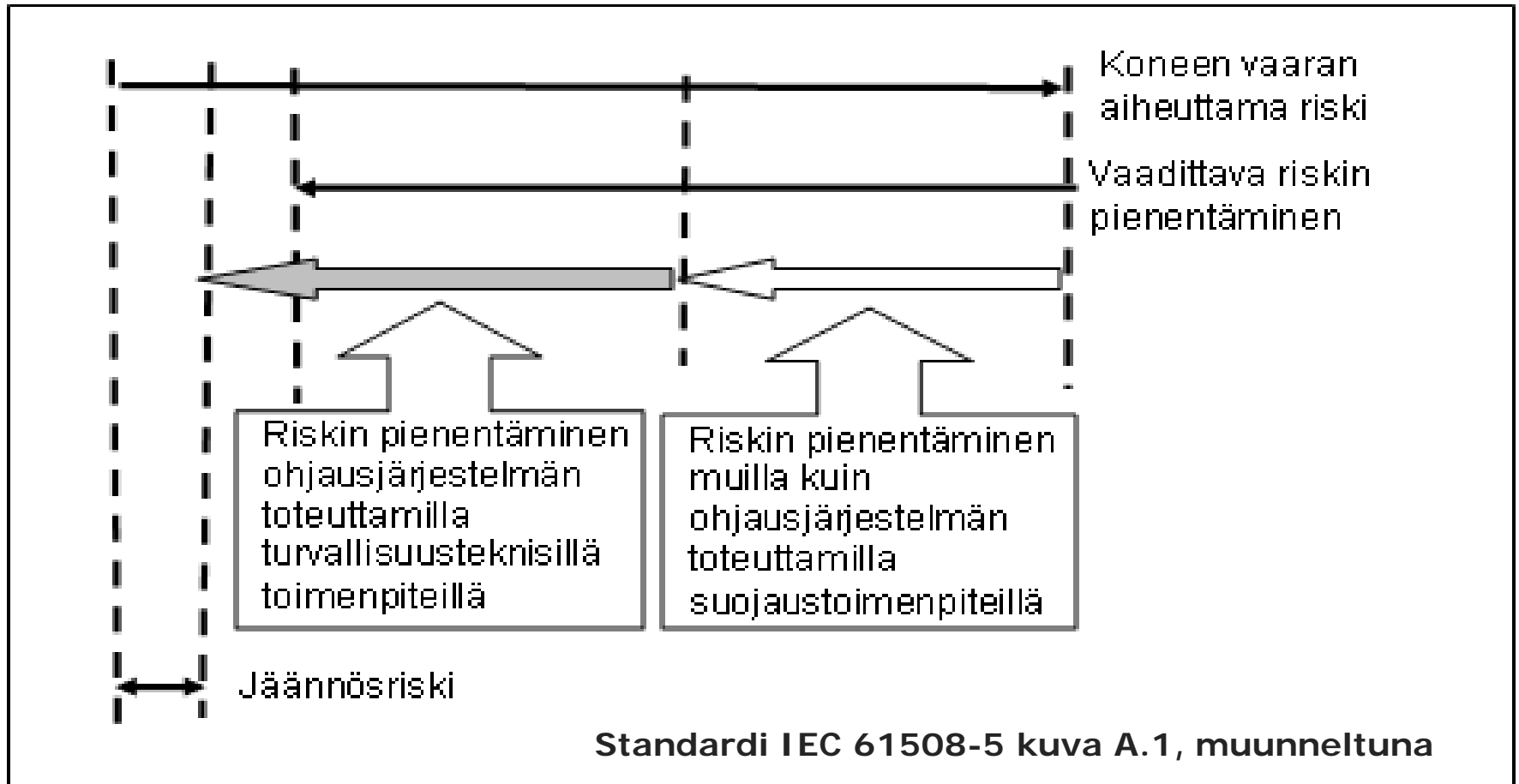
Riskin arviointi ja turvallisuuden eheyden tason SIL määrittäminen: standardi IEC 62061 ja IEC 61508-5

Matti Sundquist
Sundcon Oy

Turvallisuuteen liittyvät ohjaustoiminnot

- Ohjaustoiminnon vaarallinen vikaantuminen voi aiheuttaa riskin:
 - menetetään riskin pienentämiseksi lisätty turvatoiminto (esim. vaikutettaessa valoverhoon vaarallinen liike ei pysähdy)
 - turvallisuuteen liittyvä ohjaustoiminto vikaantuu vaarallisesti (esim. kone käynnistyy odottamatta).

Ohjaustoiminnon osuus riskin pienentämisessä



SIL-tason määrittäminen

- Ohjaustoiminnoille tarkoitettuja riskin arviointimenetelmiä on standardien liitteissä.
- Vaihtoehtoja:
 - Riskimatriisi (IEC 62061 liite A, ks. sivut 7...9)
 - Riskigraafi (SFS-EN ISO 13849-1liite A)
 - LOPA (Layer of Protection Analysis, IEC 61508-5, ks. kuvat sivuilta 12...15)
 - tai edelliset yhdessä LOPAn kanssa.

Riskimatriisi

- Riskimatriisi (Hazard Matrix) on kvalitatiivinen (luokitteluun perustuva) riskin arviointimenetelmä.
- Sen käyttöön tarvitaan insinööriasiantuntemusta.
- LOPA voi olla tässäkin apuna (ks. IEC 61511-5).

Riskin määritelmä ja riskitekijät

- Riski (R) on ei-toivotun tapahtuman seurausten (Se) ja niiden todennäköisyyden funktio.
- Seuraukset (Se) luokitellaan niiden vakavuuden mukaan.
- Seurausten todennäköisyys luokitellaan riskitekijöiden avulla:
 - vaaralle altistumisen taajuus (Fr)
 - vaarallisen tapahtuman todennäköisyys (Pr)
 - mahdollisuus välttää vaaraa (Av)

Riskimatriisi ja SIL-tasojen määrittäminen

Seuraukset	Vakavuus Se	Luokka CI				
		3-4	5-7	8-10	11-13	14-15
Kuolema, näön tai käden menetys	4	SIL 2	SIL 2	SIL 2	SIL 3	SIL 3
Palutumaton, sormen menetys	3			SIL 1	SIL 2	SIL 3
Palautuva, sairaanhoiti	2				SIL 1	SIL 2
Palautuva, ensiapu	1					SIL 1

Taajuus ja kesto Fr		Vaarallisen tapahtuman todennäköisyys, Pr		Vältettävyys Av.	
<= 1 tunti	5	Erittäin todennäköinen	5		
> 1 t - <=päivä	5	Todennäköinen	4		
>1 päivä - <=2 viikkoa	4	Mahdollinen	3	Mahdoton	5
>2 vko - <=1 vuosi	3	Harvoin	2	Mahdollista	3
> 1 vuosi	2	Ei huomioitava	1	Todennäköistä	1

$$R = f(\text{Se}, \text{CI}) \quad \text{CI} = \text{Fr} + \text{Pr} + \text{Av}$$

Standardi IEC 62061 kuva A.3, muunneltuna

Suoritustasot PL ja turvallisuuden eheyden tasot SIL

MTTF_d = keskimääräinen vaarallinen vikaantumisaika (1 vuosi on 8760 tuntia = noin 10⁴ tuntia)

PFH = Vaarallisen vikaantumisen keskimääräinen todennäköisyys

PL	SIL	PFH [1/tunti]	MTTF _d (likimääräisesti) vuotta
a	-	$\geq 10^{-5} \dots < 10^{-4}$	1...10
b	1	$\geq 3 \times 10^{-6} \dots < 10^{-5}$	10...30
c	1	$\geq 10^{-6} \dots < 3 \times 10^{-6}$	30...100
d	2	$\geq 10^{-7} \dots < 10^{-6}$	100...1000
e	3	$\geq 10^{-8} \dots < 10^{-7}$	1000...10000

Riskigraafi

- Riskigraafi on kvalitatiivinen luokitteluun perustuva riskin arviointimenetelmä.
- Standardissa IEC 61508-5 riskigraafissa on edellä esitettävien parametrien S_e , F_r ja A_v lisäksi turvatoiminnon vaadetaajuus (Demand Rate, W) eli kuinka usein tarvitaan turvatoimintoa (tällä on usein sama taajuus kuin alkutapahtumalla Initial Event).

LOPAN taustaa

- LOPA (Layer of Protection Analysis) perustuu toistaan riippumattomiin suojauskerroksiin, joilla pienennetään vaarallisen tapahtuman todennäköisyyttä.
- Käyttöjärjestelmään kuuluvat prosessin ohjaustoiminnot pienentävät vikaantumisen todennäköisyyttä, mutta jos ei riittävästi, tarvitaan lisäksi turva-automaatiota. Harvojen vaateiden tapauksessa turva-automaatio on usein prosessin "alasajojärjestelmä".

LOPAn menettelytapa

- Ei-toivotun tapahtuman määrittäminen
- Siedettävän riskin määrittäminen
- Laukaisevat tekijät (Initial Events) ja niiden yhteinen taajuus
- Riskiä pienentävät toimenpiteet (riippumattomat LOPA-suojauskerrokset)
- Tuloksena on ei-toivotun tapahtuman taajuus, jota verrataan siedettävään riskiin.

LOPAn menettelytapa

- Vaarallisen tapahtuman toteutumisen todennäköisyys saadaan kertomalla alkutapahtuman taajuus LOPA-suojauskerrosten toiminnan onnistumisen todennäköisyyksillä (ks. sivu 15).
- Jos saatu riski on suurempi kuin siedettävä riski, alkutapahtuman taajuutta on pienennettävä tai lisättävä suojauskerroksia.
- Tavallisesti lisätään turva-automaatio (sivulla 15 punaisella merkitty suojauskerros).

Esimerkki LOPA-analyysistä

Tulipalon todennäköisyys = $0,5/\text{vuotta} \times 0,01 \times 0,07 \times 0,03 = 0,00021/\text{vuotta}$

Jäähdytys- veden menetyk	Prosessi- suunnittelu	Operaattorin toiminta	Varo- venttiili	Ei sytytystä	Tulipalo
				0,3	$2,1 \times 10^{-5}$
			0,07		
		0,2			
	0,01				
0,5/vuosi					

Lähjde: W. Goble/Exida

Ei tapahtumaa

Prosessisuojaus "sipulimalli"

Prosessin vaaran etenemisen riskiä pienennetään toisistaan riippumattomilla suojauskerroksilla (Layer of Protection Analysis, LOPA)

